# 4.1.2. Bestimmung des Vorzeichens für das magnetische Hyperfeinfeld an verschiedenen Plätzen auf der Oberfläche.

#### 4.1.2.1. Einführende Betrachtungen zum Experiment

Es soll im folgenden die experimentelle Bestimmung des Vorzeichens des magnetischen Hyperfeinfeldes  $B_{hf}$  vorgestellt und diskutiert werden. Das Vorzeichen des Hyperfeinfeldes wird dabei aus der Beobachtung abgeleitet, ob ein extern angelegtes magnetisches Feld durch das Hyperfeinfeld geschwächt oder verstärkt wird. Das Hyperfeinfeld kann – vollständige Ausrichtung vorausgesetzt – parallel zum externen Feld (Vorzeichen "+") oder antiparallel (Vorzeichen "-") ausgerichtet sein.

Bis zum Jahr 2004 war das  $B_{hf}$ -Vorzeichen nur für eine Position: NN = 12, Cd auf dem substitutionellen Platz in Ni, aus einer Reihe von Experimenten bekannt. Eine Zusammenstellung der Experimente wurde von Rao [Rao 85] vorgestellt. In der Arbeit von [Potzger 01] wurde eine Arbeitshypothese zum Vorzeichen der Hyperfeinfelder von Cd auf der Ni – Oberfläche angenommen: Es "…existiert ein Minimum nahe der Koordinationszahl 6 [in Abb. 4.1.2.\_1. d. A.]. Genau hier findet ein Vorzeichenwechsel im Verlauf des magnetischen Hyperfeinfeldes statt." Den für Cd gemessenen Feldern wurden die Vorzeichen nach dieser Hypothese zuerkannt. Die Hypothese gründete sich auf die identische Annahme von Voigt [Voigt 90] und auf Rechnungen von Mavropoulos [Mavropoulos 98], in denen für die Felder von Zn auf Nickel ein Vorzeichenwechsel vorausgesagt wird.

Im Jahre 2003 wurde eine neue Berechnung durchgeführt [Mavropoulos 03], die im Trend die Systematik von Potzger bestätigt und in den meisten Fällen die gleichen Vorzeichen für die Felder voraussagt. Der wirklich gravierende Unterschied liegt bei NN = 5, wo die Beträge von  $[B_{hf}]$  identisch sind, doch das Vorzeichen entgegengesetzt ist. In den Rechnungen von Mavropoulos wird eine Temperatur von T = 0 angenommen, und es werde keine Relaxation berücksichtigt. In diesem Model harter Kugeln befinden sich die Probenatome genau auf den Plätzen, die Ni-Atome einnehmen würden. In der Realität relaxiert das System, d.h., die Positionen der Probenatome und Ni - Nachbaratome verschieben sich, um die Formänderungsenergie zu minimieren. Im Jahre 2004 wurden aus diesem Grund Rechnungen von einer anderen Theoretikergruppe durchgeführt und veröffentlicht [Bellini 04], die diesen Effekt berücksichtigten. Es ergab sich, dass das Vorzeichen  $[B_{hf}]$  bei NN = 5 statt negativ positiv sein sollte, unter Berücksichtigung einer akzeptablen Relaxation. Zum Vergleich sind experimentellen Ergebnisse [Potzger 01] und die beiden theoretischen Rechnungen von [Mavropoulos 03] und [Bellini 04] in Abb. 4.1.2 1 dargestellt.



Abb. 4.1.2.\_1: Koordinationszahlabhängigkeit von Bhf a) experimentelle Ergebnisse [Potzger 01]
b) theoretische Kalkulationen [Mavropulos 03]
c) theoretische Kalkulationen [Bellini 04].

Im Jahre 2003 stieß der experimentelle Aufbau bei ASPIC in Bezug auf die Möglichkeit, das Vorzeichen von  $B_{hf}$  zu bestimmen, auf Kritik an der Konstruktion [Samohvalov 03]. Samohvalov hat erfolgreich in Experimenten gezeigt, dass es mit der PAC-Methode prinzipiell möglich ist, die Richtung, bzw. das Vorzeichen des  $B_{hf}$  zu bestimmen. Diese Möglichkeit wurde jetzt bei ASPIC in einer neuen Konstruktion in die Realität umgesetzt, auch wenn nur relativ kleine externe Felder angelegt werden können.

In der folgenden Zeit wurde eine neue Reihe von Messungen zur Ermittlung des [B<sub>hf</sub>]-Vorzeichens durchgeführt.

## 4.1.2.2. Das äußere magnetische Feld

Zur Bestimmung des Vorzeichens des  $B_{hf}$  mit Hilfe der PAC gibt es prinzipiell zwei Methoden:

1) Die erste Methode: In der  $180^{\circ}/90^{\circ}$ -Standarddetektorengeometrie wird ein äußeres magnetisches Feld B<sub>ext</sub> angelegt, welches deutlich größer ist als der Fehlerbereich des gemessenen Betrages von [B<sub>hf</sub>]. So würde z.B. bei NN = 5, wo das Feld den Wert  $|B_{hf}| = 3,9(4)$  T hat [Potzger 01], ein äußeres magnetisches Feld von etwa 1 T benötigt.

Wie aus der Überschlagsrechnung zu sehen ist,

Im Fall: 
$$B_{hf} = +3.9 \text{ T}$$
,  $|B_{total}| \approx (+3.9 \text{ T} + 1 \text{ T}) = 4.9(4) \text{ T}$ ,  
Im Fall:  $B_{hf} = -3.9 \text{ T}$ ,  $|B_{total}| \approx (-3.9 \text{ T} + 1 \text{ T}) = 2.9(4) \text{ T}$ ,

wobei  $|B_{total}|$  das gesamte gemessene Hyperfeinfeld ist. Damit würden Gesamtfelder  $|B_{total}|$  gemessen werden, die sich deutlich aus dem Fehlerbereich herausheben.

Der Nachteil dieser Methode liegt darin, dass zum Erhalten einer klaren Aussage  $B_{ext}$  nicht nur relativ groß, sondern auch durch den ganzen Probenkristall konstant sein muss. Ein Addieren des Messfehlers  $[B_{hf}]$  mit einem groben Fehler von  $B_{ext}$  ist unbedingt zu vermeiden. Homogene Magnetfelder der benötigten Güte stellen Bedingungen an die Konstruktion und den Bau des Magnetes, die unter Berücksichtigung der Möglichkeiten der vorhandenen UHV-Apparat nicht zu erfüllen sind.

2) Die zweite Methode: Die Methode, die in dieser Arbeit benutzt wurde, besteht darin, dass ein relativ niedriges äußeres magnetisches Feld angelegt wird, das ausreicht, die Sättigung des Ni-Kristalls (für Ni - abhängig von Form und Ausrichtung der Ni-Probe -Maximum 0,61 T) zu erreichen. Mit dem äußeren Feld werden die magnetische Domänen ausgerichtet, und der Symmetrieparameter in DEPACK99 erhält den Wert "1". Außerdem muss eine Detektorengeometrie benutzt werden, die die Messung des Vorzeichens von B<sub>hf</sub> erlaubt. Für dieses Experiment konnte ein Magnet mit einem Feld von 0,5 T mit Permanentmagneten gebaut werden, das sogar eine sichtbar unterschiedliche Larmor – Frequenz unter den veränderten totalen Feldern zu sehen erlaubt. Die Abschätzung von B<sub>total</sub>

Im Fall:  $B_{hf} = +3.9 \text{ T}$ ,  $B_{total} \approx (+3.9(4)\text{T} + 0.5(2)\text{T}) = +4.4(6) \text{ T}$ ,

Im Fall:  $B_{hf} = -3.9 \text{ T}, B_{total} \approx (-3.9(4)\text{T} + 0.5(2)\text{T}) = -3.4(6) \text{ T}.$ 

Der Vorteil der zweite Methode ist also, dass bei der Messung  $B_{ext}$  relativ klein sein darf und die Messung nicht so empfindlich auf die Inhomogenität von  $B_{ext}$  ist wie bei der ersten Methode. Die Anwendung dieser Methode setzt allerdings eine spezielle Detektorgeometrie voraus.

Bereits in den 70er Jahren wurden einige Experimente mit zwei unter 135° stehenden Detektoren durchgeführt [Hunger 74]. Trotz der guten Ergebnisse eines solchen Zweidetektorensystems hat es auch seine Nachteile, u.a. schlechte Statistik und Bedarf eines mechanischen Platzwechsels der Detektoren von +135° zu –135°. Eine theoretische Beschreibung solcher Geometrie ist in [Butz 89] gegeben und wird vom Programm DEPACK99 unterstützt. Die Grundunterschiede der 135°/45°- Detektorengeometrie, die Butz beschreibt, zu der 180°/90° - Standardgeometrie wird nachfolgend genauer beschrieben.



**Abb. 4.1.2\_2:** Schematische Darstellungen der Detektorenkonfigurationen für die PAC mit äußerem magnetischen Feld; links:  $180^{\circ}/90^{\circ}$ , rechts  $135^{\circ}/45^{\circ}$ . Die rechts gezeigte Anordnung wurde in den Messungen benutzt. Der Ausdruck  $N_{12}$  bezeichnet hierbei ein Spektrum, das mit dem Start von  $\gamma_1$  im Detektor 1 und dem Stop mit  $\gamma_2$  im Detektor 2 erhalten wurde.

Für den Fall der 180°/90° - Standardgeometrie die R(t)-Funktion (Abb. 4.1.2\_2\_a) folgendermaßen aus:

$$R(t) = \frac{W(180^{\circ}, t) - W(90^{\circ}, t)}{W(180^{\circ}, t) + W(90^{\circ}, t)} = \frac{y - 1}{y + 1} = \frac{3A_{22}\cos 2\omega_{L}t}{4 + A_{22}}$$
(Gl. 4.1.2\_1)

mit:

$$y = \frac{W(180^{\circ}, t)}{W(90^{\circ}, t)}$$

Für den Fall der 135°/45° – Geometrie lautet die R(t)-Funktion (Abb. 4.1.2\_2\_b):

$$R(t) = \frac{W(135^{\circ}, t) - W(-135^{\circ}, t)}{W(135^{\circ}, t) + W(-135^{\circ}, t)} = \frac{y - 1}{y + 1} = \frac{3A_{22}\sin 2\omega_L t}{4 + A_{22}}$$
(Gl. 4.1.2\_2)

mit: 
$$y = \frac{N(135^{\circ}, t)}{N(-135^{\circ}, t)} = \frac{(N_{14}N_{23}N_{31}N_{42})^{1/4}}{(N_{13}N_{24}N_{32}N_{41})^{1/4}} = \frac{W(135^{\circ}, t)}{W(-135^{\circ}, t)}$$

Von besonderer Bedeutung für die Bestimmung des  $B_{hf}$ -Vorzeichens ist die Tatsache, dass bei Benutzung der 135°/45°– Geometrie die R(t)-Funktion als  $sin(\omega_L t)$ -Funktion (Gl. 4.1.2\_2) ungerade zur Y-Achse ist. Ist  $B_{hf}$  negativ, dann ist  $sin(\omega_L t)$  negativ und die Oszillation in R(t) beginnt mit einem negativen "Unterschwung". Andersherum gilt es für den Fall, dass  $B_{hf}$ positiv ist. Folglich besteht eine einfache Möglichkeit, das  $B_{hf}$ -Vorzeichen zu bestimmen. Zusammengefasst lässt sich sagen, dass je nach Anstieg von R(t) bei t = 0 das Vorzeichen von  $\omega_L$  und damit des  $B_{hf}$  bestimmt wird. Eine detaillierte Erläuterung ist in [Samohvalov 03] nachzulesen.

Für die Bestimmung des  $B_{hf}$  - Vorzeichens ist es neben den oben beschriebenen Bedingungen notwendig, folgende Parameter zu kennen: das Vorzeichen des Anisotropie – Koeffizientens  $A_{22}$ , die Richtung von  $B_{ext}$  bezüglich der Probenoberfläche, das Vorzeichen des g-Faktors und die Start-Stop-Definition des Rechte-Hand-Systems. Die entsprechenden logischen Werte (+1 = ja, -1 = nein) sind in Tab. 4.1.2\_1 dargestellt. Das Vorzeichen ergibt sich als Produkt dieser Zahlen.

Parameter	<sup>111</sup> In
Anisotropie $A_{22} > 0$	-1
$\vec{B}_{ext} = +B_{ext} \cdot \vec{e}_z$	+1
g- Faktor > 0	-1
existiert Recht-Hand-System ?	+1
$dR/dt_{t=0} > 0$ ?	-1
Start-Stop Definition im Rechte-	+1
Hand-System	
Vorzeichen von $B_{hf}$ $\Pi =$	-1

*Tab.* 4.1.2\_1: Die Parameter zur Definition von B<sub>hf</sub> Vorzeichens

Zur Erzeugung des externen Magnetfeldes B<sub>ext</sub> wurde ein System, das im wesentlichen aus zwei SmCo<sub>5</sub>-Permanentmagneten besteht, konstruiert (siehe Foto 4.1.2\_3 und Abb. 4.1.2\_3).



Foto 4.1.2\_3: Foto des magnetischen Systems auf dem Manipulator.



Abb. 4.1.2\_3: Schematische Darstellung des magnetischen Systems.

Weil die Permanentmagnete wegen des Fertigungsverfahrens (Pulvertechnologie) eine große effektive Oberfläche haben, absorbieren sie, wie ein Schwamm, eine sehr große Gasmenge. Da die Messungen im Ultrahochvakuum durchgeführt werden, muss das Diffusion von Luft aus dem Magneten verhindert werden. Zu diesem Zweck wurden beide Magneten durch Elektrolyse mit einer Goldschicht von etwa 8 µm bedeckt. Theoretisch nimmt die magnetische Induktion B (x) zwischen zwei zylinderförmigen Magneten Werte an, wie sie nach Formel (Gl. 4.1.2\_3) berechnet werden können:

$$B(x) = B_r \left[ \frac{L+x}{\sqrt{R^2 + (L+x)^2}} - \frac{x}{\sqrt{R^2 + x^2}} \right] \qquad (Gl. \ 4.1.2\_3)$$

mit  $B_r = 0.94$  T und x, L, R gemäss den in Abb. 4.1.2\_3 angegebenen Werten.

Zum Verifizieren der Feldwerte in dem in Abb. 4.1.2\_3 dargestelltem System wurden Messungen für verschiedene x-Werte zwischen den Magneten mit Hilfe einer Hall-Sonde durchgeführt. Für die Geometrie auf Abb. 4.1.2\_3, ist der Wert des magnetischen Feldes im Zentrum  $B_{ext}(x = 13,5 \text{ mm}) = 0,06 \text{ T}$  (ohne Ni-Kristall). In weiteren Messungen konnte gezeigt werden, dass der Feldwert auf  $B_{ext} = 0,4 \text{ T}$  steigt, wenn ein Ni-Einkristall zwischen den Magneten platziert wird. Da die maximale Sättigungsmagnetisierung von Nickel bei 0.61T liegt, lässt sich annehmen, dass sich die magnetischen Domänen in dem äußeren magnetischen Feld ausgerichtet haben.

#### 4.1.2.3. Ergebnisse der Messung und die Auswertung der R(t)-Spektren

Es wurden zur Definition des B<sub>hf</sub>-Vorzeichens insgesamt sieben Messungen durchgeführt: A) Zunächst wurde an einem relativ einfach zu präparierendem Cd-Ni-System die Machbarkeit der Vorzeichenmessung mit dem oben erwähnten Magnetsystem überprüft. Durch die Analyse der Diffusionskurven (Abb. 4.1.2 4) der Sondenatome wurde ein Fall ausgewählt, bei dem sich alle Sondenatome in einer einzigen Position befinden. Das ist der substitutionelle Terrassenplatz mit NN = 9, der nach Anlassen des Kristalls bei 500 K bevölkert wird. Dieser Platz wurde auf einem Ni(111)-Kristall präpariert. Zur Durchführung des Experiments wurden die PAC-Sonden <sup>111</sup>In bei der Temperatur von 300 K auf die Ni(111)-Oberfläche aufgedampft. Da zum Erhalten von NN = 9 eine Anlasstemperatur von mindestens 500 K nötig ist, wurde der Kristall für 20 min auf eine Temperatur von 640 K erwärmt. Die Messung verlief dann bei einer Temperatur von 300 K. Das erste PAC-Spektrum (Abb. 4.1.2 4 A) wurde in der 180°/90°-Standardgeometrie (vgl. Kap. 2) aufgenommen. Mit dem Auswertungsprogramms DEPACK99 wurden die R(t)-Spektren bearbeitet, sie sind in Abb. 4.1.2 4 dargestellt. In Tabelle 4.1.2. 2 sind die aus den Anpassungskurven gewonnenen Parameter zusammengefasst. Die Annpassung an die Messdaten (Tab. 4.1.2. 2 A) aus der Amplitude ergab, dass etwa 50 % der Sonden einen identischen Platz einnahmen. Da die Annpassungskurve keine Asymmetrie für den EFG ( $\eta =$ 

0) ergab, und  $\beta = 0$  ist, steht der EFG senkrecht zur Kristalloberfläche. Unter Berücksichtigung des Fehlerbereiches sind die erhaltenen Werte für  $V_{zz} = 11,1(1)\cdot 10^{17}$ V/m<sup>2</sup> und  $B_{hf} = 5,7(2)$  T innerhalb der Fehler gleich den Werten, die in der vorherigen Arbeit [Potzger 01] für den substitutionellen Terrassenplatz (NN = 9) mit  $V_{zz} = 11,3(3)\cdot 10^{17}$ V/m<sup>2</sup>,  $B_{hf} = 6,2(3)$  T gefunden wurden. Es wurde keine Oszillation für einen anderen Platz gefunden.

**B**) Die 180°/90°-Standarddetektorgeometrie wurde in die 135°/45°-Detektorgeometrie gewechselt, und das R(t)-Spektrum (Abb. 4.1.2\_4 B) wurde unter denselben Präparationsbedingungen ohne Anlegen eines externen Magnetfeldes aufgenommen. Die Annpassung an die Messdaten mit DEPACK99 war in diesem Fall nicht möglich. Um eine Annpassungskurve zu erhalten, (siehe Abb. 4.1.2\_4 B) wurden die Parameter aus der Messung A benutzt und in Tabelle 4.1.2. 2 B übernommen. Das Experiment zeigt, dass in einer 135°/45°-Detektorgeometrie ohne B<sub>ext</sub> trotz des Vorhandenseins eines EFG nur eine Null-Linie zu messen ist.

C) Das Magnetsystem aus den zwei Permanentmagneten wurde auf den Hauptmanipulator gesetzt, und das R(t)-Spektrum (siehe Abb. 4.1.2\_4 C) wurde aufgenommen. Es zeigt sich, dass R(t = 0) = 0 und dR/dt<sub>t=0</sub> > 0 sind - ähnlich wie eine Sinusfunktion (Gl. 4.1.2\_2) - im Gegensatz zu R(t = 0)  $\neq$  0 bei der 180°/90°– Standarddetektorgeometrie, die sich hier wie eine Kosinusfunktion (Gl. 4.1.2\_1, Abb. 4.1.2\_4 A) verhält. Die Annpassung an die Messdaten (Tab. 4.1.2\_2 C) ergab, dass die Sonden wie erwartet, bei der Messtemperatur T = 300 K, den substitutionellen Terrassenplatz NN = 9 beibehalten. Mit B<sub>hf</sub> = -**5,8(2)** T wird für diesen Adsorptionsplatz ein negatives Vorzeichen des Feldes gemessen. Die Grösse des Feldwertes entspricht den bereits gemessenen Werten für NN = 9.

**D**) Zur Kontrolle des Betrages von  $B_{ext}$ , wurde die Richtung des Feldes um 180° gegenüber der Richtung in Experiment C gedreht. Das aufgenommene R(t)-Spektrum (Abb. 4.1.2\_4 D) ergab, dass zwar R(t = 0) = 0 genau wie im Experiment C (Abb. 4.1.2\_4 C) ist, jedoch dR/dt<sub>t=0</sub> < 0 und das Spektrum spiegelverkehrt zur x-Achse erscheint (Abb. 4.1.2\_4 D vgl. mit Abb. 4.1.2\_4 C ). Die Annpassung an die Messdaten (Tab. 4.1.2\_2 D) ergab, dass fast alle Sonden in der eingenommenen Terrassenposition verblieben. Das bedeutet, eine Umkehr der Feldrichtung von B<sub>ext</sub> führt zur Ummagnetisierung der Domänen des Ni-Einkristalls; das äußere Feld entsprach der genannten Bedingung.

**E**) In dieser Messung wurde versucht, die Plätze mit den Koordinationszahlen NN = 5 und NN = 6 zu präparieren. Dazu wurde ein gestufter Ni(111) Kristall benutzt und die Präparationsbedingungen des Experiments aus der Arbeit [Potzger 01] übernommen.

Die PAC-Sonden <sup>111</sup>In wurden bei der Temperatur von 100 K auf den gestuften Ni(111) Einkristall aufgedampft. Aus den vorhergehenden Forschungen (vgl. Kap. 3) ist bekannt, dass eine maximale Besetzung der Umgebung NN = 5 erreicht wird, wenn die Temperatur permanent auf T = 100 K eingestellt wird. Daher verlief die gesamte Messung bei dieser Temperatur. Aufgrund eines technischen Problems betrug die Dauer der Messung nur 5 Stunden, was die Ursache dafür ist, dass die dabei erhaltene Statistik nicht ausreichend ist, um alle Parameter von Vzz und Bhf aus dem Messergebnis zu gewinnen. Weil die Parameter der Diffusion wie bei Potzger [Potzger 01] eingestellt wurden, wurden die entsprechenden Parameter für die Hyperfeinfelder der Plätze NN = 5 und NN = 6 aus derselben Arbeit übernommen, um eine komplette Annpassungskurve zu bekommen. In Tabelle 4.1.2 2 E sind die gewonnenen Parameter aufgelistet. Die Richtung des Bext ist die gleiche wie in der vorhergehenden Messung D (Abb. 4.1.2\_4 D). Ungeachtet der schwachen Statistik der Messung (Abb. 4.1.2 4 E) ist deutlich zu sehen, dass R(t) während der ersten 20 ns identisch der R(t)-Kurve in Abb. 4.1.2 4 D ist, nicht aber dem R(t)-Verlauf von Abb. 4.1.2 4 C. Das ist nur in dem Fall möglich, dass Bhf für die beiden erhaltenen Sondenfraktionen die gleiche Richtung wie Bhf in der Messung D (Abb. 4.1.2 4 D) hat. Damit ergibt sich mit großer Wahrscheinlichkeit für die beiden erhaltenen Sondenfraktionen ein negatives Vorzeichen von B<sub>hf</sub>.

I) Das Magnetsystem und die Detektoranordnung (135°/45°-Detektorengeometrie) aus der vorhergehenden Messung E (Abb. 4.1.2\_4 E) blieb für diese Messung gleich. Nach dem Einstellen von T = 300 K, begann diese Messung auf dem gestuften Ni(111)-Kristall (Abb. 4.1.2\_4 I). In Tabelle 4.1.2\_2 I sind die aus der Annpassungskurve gewonnenen Parameter zusammengefasst. Die Annpassung an die Messdaten (Tabelle 4.1.2\_2 I) ergab, dass etwa 22 % der Sonden einen Platz mit NN = 7 und etwa 10 % der Sonden einen NN = 6 Platz einnahmen. Unter Berücksichtigung des Fehlerbereichs sind V<sub>zz</sub> und B<sub>hf</sub> gleich den entsprechenden Werten, die in der Arbeit [Potzger 01] ermittelt wurden. Die vorgefundene Besetzung der Plätze war bei einer Temperatur von T = 300 K (vgl. Kap.3) zu erwarten. Das B<sub>hf</sub> für die beiden ermittelten Sondenfraktionen ist negativ. In dieser Messung hat R(t) eine ausreichend gute Statistik während der ersten 20 ns und sieht ähnlich wie R(t) aus der vorhergehenden Messungen aus (vgl. Abb. 4.1.2\_4 E und Abb. 4.1.2\_4 D). Der Verlauf von R(t) ist während der ersten 20 ns außerdem von der Richtung von B<sub>hf</sub> abhängig. Diese Tatsachen bestätigen nochmals, dass B<sub>hf</sub> in der vorhergehenden Messung (Abb. 4.1.2\_4 E) für die beiden erhaltenen Sondenfraktionen negativ ist.



*Abb. 4.1.2\_4: R(t)-Spektren der PAC-Messungen an der Sonde* <sup>111</sup>*In/*<sup>111</sup>*Cd auf der gestuften Ni(111) Oberfläche mit äußerem magnetischen Feld (Exp.: Punkte, Anpassung: durchgezogene Linie).* 

	Fraktion1		Fraktion 2			
	Amp %	$V_{zz} \ \eta \ eta^{\circ}$	B <sub>hf</sub> [T]	Amp %	$V_{zz}$ $\eta$ $\beta^{\circ}$	B <sub>hf</sub> [T]
<b>A</b> Ni(111) + $^{111}$ In,	50	11,1 (1)	5,7(2)			
20 min Anlassen bei $T = 640 \text{ K}$		0				
Messung bei $T = 300 \text{ K}$ für 3h		0				
Standard Detektorkonfiguration (DK)		Ŭ				
<b>B</b> Ni(111) + $^{111}$ In,	<u>50</u> *	<u>11,1</u> *	<u>5,7</u> *			
20 min Anlassen bei $T = 640 \text{ K}$		0*				
Messung bei $T = 300 \text{ K}, 4.5 \text{ h}$		$\overline{0}^*$				
135°/45° DK, ohne Magnet		<u>v</u>				
C Ni(111) + 111 ln,	50	11,1(4)	-5,8(2)			
20  min Anlassen bei  T = 640  K		0				
Messung bei $T = 300 \text{ K}, 4.5 \text{ h}$		0				
135°/45° DK, mit Magnet						
D Ni(111) + In	50	11,1(4)	-5,8(2)			
20  min Anlassen bei I = 640  K		0				
Messung bel $I = 300$ K, 2n 1258/458 DV mit Magnat 1808 andraht		0				
$135^{\circ}/45^{\circ}$ DK, mit Magnet 180° gedrent	10	6 7 *	2.0*	0.4	6 1 14	0.0*
E gestuffer $Ni(111) + m$ In Magnus hai $T = 100 \text{ K}$ 5h	12	<u>6. /</u> *	<u>-3,9</u> *	9,4	<u>6,1</u> *	<u>-0,8</u> *
Messung bel I = 100 K, Sn $125^{\circ}/45^{\circ}$ DV mit Magnet (Bightung wig <b>D</b> )		<u>0.25</u> *			<u>0.3</u> *	
155/45 DK, mit Wagnet (Kichtung wie <b>D</b> )		<u>35</u> *			<u>20</u> *	
I gestufter $Ni(111) + {}^{111}In$	22	7(1)	-3,5(9)	10	7,9(9)	-1,7(9)
Messung bei $T = 300 \text{ K}, 10 \text{ h}$		$\vec{0.7}$	, , ,		03	, , ,
135°/45° DK, mit Magnet (Richtung wie <b>D</b> )		20			20	
J gestufter Ni(111) $+$ <sup>111</sup> In	26	$\frac{20}{7(1)}$	1 7(0)	10	$\frac{20}{74(9)}$	1 8(0)
Messung bei $T = 300 \text{ K}$ 4h	20	(1)	7,7(2)	10	7,4(2)	1,0(9)
Standard DK mit Magnet (Richtung wie <b>D</b> )		0,/			0.3	
Sumana Die, int Mugnet (Rentally wie D)		20			20	

**Tab. 4.1.2\_2:** Die Parameter aus den Messungen A bis J nach der Anpassung. Die mit \* gekennzeichneten Grössen wurden aus anderer Messung übernommen ( $Vzz [10^{17}V/cm^{2}]$ ).

J) Für diese Messung wurde die PAC-Messung an den <sup>111</sup>In-Sonden auf dem gestufte Ni(111)-Einkristall mit dem Magnetsystem aus der vorhergehenden Messung I (Abb. 4.1.2\_4 I) in der 180°/90°-Standarddetektorengeometrie aufgenommen. In Tabelle 4.1.2\_2 J sind die aus der Fitkurve gewonnenen Parameter zusammenfassend dargestellt. Die Annpassung (Abb. 4.3.1\_3) an die Messdaten ergab, dass mit Rücksicht auf den Fehlerbereich V<sub>zz</sub> und B<sub>hf</sub> gleich den Werten aus der vorhergehenden Messung I (Abb. 4.1.2\_4 I) sind. Deshalb kann daraus geschlossen werden, dass mit der 135°/45°-Detektorengeometrie nicht nur die B<sub>hf</sub> –Richtung exakt und einfach zu definieren ist, sondern auch die anderen V<sub>zz</sub>- und B<sub>hf</sub>- Parameter, ähnlich wie in der 180<sup>0</sup>/90<sup>0</sup>–Standarddetektorengeometrie, gut bestimmbar sind.



**Abb. 4.3.1\_3:** links: R(t)-Spektrum für die PAC-Messung J an der Sonde <sup>111</sup>In auf einer gestuften Ni(111)-Oberfläche, aufgenommen bei T = 300 K, rechts: das entsprechende fouriertransformierte Spektrum (Exp.: gestrichelte Linie, Theorie: durchgezogene Linie).

## 4.1.2.4. Zusammenfassung des Experimentes von Kap. 4.1.2

In diesen Experimenten wurde erfolgreich ein Magnetsystem im Zusammenspiel mit einer 135°/45°-Detektorengeometrie verwendet, das die Bestimmung des Vorzeichens von magnetischen Hyperfeinfeldern erlaubt. Dabei wurde nachgewiesen, dass die  $135^{\circ}/45^{\circ}$ -Detektorengeometrie empfindlich auf ein  $B_{ext}$  ist. Die Positionen der radioaktiven Cd-Sonden mit den Koordinationszahl NN = 9, NN = 7 und NN = 6 wurden auf einer Ni-Einkristalloberfläche präpariert, und alle entsprechenden Parameter für diese drei Positionen wurden mit gleichen Werten in den beiden Detektorengeometrien (135°/45° und 180°/90°) ermittelt. Die  $B_{hf}$ -Vorzeichen für die Positionen NN = 9, NN = 7 und NN = 6 wurden als negativ festgestellt. Die Vermutung, dass das Vorzeichen für NN = 5 ebenfalls negativ ist, stützt sich auf zwei Fakten:

2. An die Messdaten des Experimentes, dargestellt in Abb. 4.1.2\_1 E, konnte aufgrund der schlechten Statistik keine Kurve angepasst werden. Aus Gründen der Plausibilität wurden die von [Potzger 01] ermittelten Parametern für NN = 5 und NN = 6 herangezogen, um eine Kurve in die Messungen zu legen. Die Ähnlichkeit im Verlauf der Kurve und der Messdaten lässt vermuten, dass das B<sub>hf</sub> -Vorzeichen für die Position NN = 5 auch negativ ist.

Allerdings ist für eine klare Aussage zum  $B_{hf}$  –Vorzeichen für die Position NN = 5 eine Messung mit äußerem Feld in der 135°/45°-Detektorgeometrie mit sehr guter Statistik nötig. In der Tabelle Tab. 4.1.2.4\_1 werden die in dieser Arbeit gemessenen Werten für  $B_{hf}$  und  $V_{zz}$  mit den Werte von [Potzger 01] verglichen.

	diese A	Arbeit	[Potzger 01]			
Konfiguration	B <sub>hf</sub> [T]	$V_{zz} [10^{17} V/cm^2]$	$B_{hf}[T]$	$V_{zz}[10^{17}V/cm^2]$		
NN=9	<b>A</b>  5,7(2)	11,1(1)	6,2(3)	)  11,3(3)		
	<b>C,D</b> -5,8(2)	11,1(4)				
NN=7	<b>J</b>  4,7(9)	7(1)	4,1(5)	7,3(2)		
	I -3,5(9)	7(1)				
NN=6	<b>J</b>  1,8(9)	7,4(9)	0,8(3)	6.1(2)		
	<b>I</b> -1,7(9)	7,4(9)				
NN=5	E		3,9(4)	6,7(2)		
	hochwahrscheinlich					
	negativ					

**Tab. 4.1.2.4\_1:** Vergleich der in dieser Arbeit gemessenen Werte für  $B_{hf}$  und  $V_{zz}$  mit denWerten von [Potzger 01].

Das negative Vorzeichen für NN = 9, 7, 6 bestätigt die Vermutung von Potzger und ist mit den Ergebnissen der beiden Theoretikergruppen [Mavropoulos 03] und [Bellini 04] im Einklang. Die starke Vermutung des negativen Vorzeichens für NN = 5 legt nahe, den Rechnungen von Mavropoulos mehr Gewicht zuzubilligen.