

# Symbole

## Mathematische Symbole

$\{Kapitel.Nummer\}$	.....	Gleichungsnummer
$\mathbf{M}$	.....	Matrix (fetter Großbuchstabe)
$m_{ij}$	.....	Element der Matrix $\mathbf{M}$
$\mathbf{a}$	.....	Vektor( fetter Kleinbuchstabe)
$\mathbf{r}_i$	.....	Ortsvektor
$r_i$	.....	Abstand
$\mathbf{\Lambda}$	.....	Diagonalmatrix der Eigenwerte
$\lambda$	.....	Eigenwert
$\mathbf{V}$	.....	Matrix der Eigenvektoren

## Statistische Definitionen

$X(\mathbf{r})$	.....	räumlicher Zufallsprozess
$p(X)$	.....	Wahrscheinlichkeitsdichte von $X$
$p(X   Y)$	.....	bedingte Wahrscheinlichkeitsdichte von $X$ bei $Y$
$\mu(\mathbf{r}) = E(X(\mathbf{r})) = \int_{-\infty}^{\infty} X(\mathbf{r})p(X')dX'$	.....	Erwartungswert (1. statistisches Moment)
$\sigma^2(\mathbf{r}) = Var(X(\mathbf{r})) = E((X(\mathbf{r}) - \mu(\mathbf{r}))^2)$	.....	Varianz (2. statistisches Moment)
$\sigma$	.....	Standardabweichung
$C(\mathbf{r}_1, \mathbf{r}_2) = Cov(X(\mathbf{r}_1), X(\mathbf{r}_2)) = E((X(\mathbf{r}_1) - \mu(\mathbf{r}_1))(X(\mathbf{r}_2) - \mu(\mathbf{r}_2)))$	.....	Kovarianz
$\hat{C}$	.....	Schätzung von $C$
$\tilde{C}$	.....	robuste Schätzung von $C$
$med_{i=1,n}(x_i)$	.....	Median des Ensembles $x_i$

## Definitionen für die statistische Analyse

$N$ .....	Anzahl der Gitterpunkte / Elemente des Modellzustandsvektor
$m$ .....	Anzahl der Beobachtungen
$\mathbf{x}_A \in R^N$ .....	Zustandsvektor Analyse
$\mathbf{x}_B \in R^N$ .....	Zustandsvektor Modell/Background
$\mathbf{x}_{true} \in R^N$ .....	hypothetischer "wahrer" Zustandsvektor
$\mathbf{y} \in R^m$ .....	Beobachtungsvektor
$H, \mathbf{H} \in R^{N \times m}$ .....	Beobachtungsoperator, linearisiert
$\mathbf{K} \in R^{m \times N}$ .....	Analysegewichte
$\mathbf{e}_{OB} = (\mathbf{y} - H\mathbf{x}_B)$ .....	Beobachtungsincrement
$\mathbf{e}_O = \mathbf{y} - H\mathbf{x}_{true}$ .....	Beobachtungsfehler
$\mathbf{e}_A = \mathbf{x}_A - \mathbf{x}_{true}$ .....	Analysefehler
$\mathbf{e}_B^* = \mathbf{x}_B - \mathbf{x}_{true}$ .....	Modell- bzw. Backgroundfehler
$\mathbf{e}_B = \mathbf{x}_B - \mathbf{x}_{true} - E(\mathbf{e}_B)$ .....	biasfreier Modell- bzw Backgroundfehler
$E(\mathbf{e}_B)$ .....	Bias von Modell- bzw. Backgroundfehler
$\widehat{(\mathbf{y} - H\mathbf{x}_B)}$ .....	Schätzung des Bias

## Varianz und Kovarianz der Fehler

$\sigma_B^2 = E(\mathbf{e}_B^2)$ .....	Varianz des Modell- bzw. Backgroundfehlers
$\mathbf{B} = E(\mathbf{e}_B \mathbf{e}_B^T) \in R^{N \times N}$ .....	Kovarianzmatrix des Modell- bzw. Backgroundfehlers
$\sigma_O^2 = E(\mathbf{e}_O^2)$ .....	Varianz des Beobachtungsfehlers
$\mathbf{R} = E(\mathbf{e}_O \mathbf{e}_O^T) \in R^{m \times m}$ .....	Kovarianzmatrix des Beobachtungsfehlers
$\mathbf{R} = IE(\mathbf{e}_O^2)$ .....	$\mathbf{R}$ bei unkorreliertem Beobachtungsfehler
$\widehat{E(\mathbf{e}_{OB} \mathbf{e}_{OB}^T)} = \widehat{(\mathbf{y} - H\mathbf{x}_B)} = \widehat{(\mathbf{H}\mathbf{B}\mathbf{H}^T + \mathbf{R})}$ .....	empirische Kovarianzmatrix der Beobachtungsincremente

$\sigma_{OB}^2 = E(\mathbf{e}_{OB}^2) = \sigma_O^2 + \sigma_B^2$  ..... Varianz der Beobachtunginkremente bei unkorrelierten Beobachtungsfehler

$\eta = \frac{\sigma_O^2}{\sigma_O^2 + \sigma_B^2}$  ..... Rausch-Signal-Verhältnis

$\sigma_A^2 = E(\mathbf{e}_A^2)$  ..... Varianz des Analysefehlers

$\mathbf{A} = E(\mathbf{e}_A \mathbf{e}_A^T) \in R^{N \times N}$  ..... Kovarianzmatrix des Analysefehlers

L ..... Räumlicher Skalierungsparameter der parametrischen Kovarianzmodelle